

物理学 I (力学) 14 回目: 万有引力+期末試験について

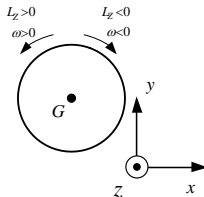
中野武雄
2012年7月10日

今日の内容

- 前回のおさらい: 剛体の運動の具体例
 - 実体振り子
 - 斜面を転がり降りる運動
- 万有引力
- 質問の多かった共通問題集問題の解説

補遺: 平面運動のトルク方程式の正負

- 普通に xy 軸を取ると、z 軸は裏から表
- 反時計回りだと重心回りの角運動量の z 成分 $L_z > 0$ 、よって $L_z = I\omega$ より $\omega > 0$ と考えるのが通常。
- 反時計回りに回転を速めるトルクは正。
- 時計回りはいずれも負。

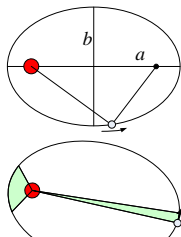


(...まあ自分で正負を把握していれば ok、ではある)

万有引力

ケプラーの法則: 観測事実

- 第1法則:
惑星の軌道は、太陽を1つの焦点とする楕円である。
- 第2法則:
惑星が太陽の周囲に描く面積速度は一定である。
- 第3法則:
惑星の公転周期の2乗は軌道の長半径の3乗に比例する



$$T^2 = ka^3$$

余談: ケプラーの法則の発見

- ケプラーは、チコ・ブラーエによる観測データ(16世紀後半~17世紀前半)をもとに、火星の惑星軌道を計算していた。
- 当初は惑星軌道を円、太陽の位置は中心からずれたもの、と考えたが、ブラーエのデータとの間に8分 (=8/60度)のずれが生じ、これを棄却した。
- 結果、楕円軌道の法則に行き着いた。

$$\sin\left(\frac{8}{60} \times \frac{\pi}{180}\right) = 2.3 \times 10^{-3}$$

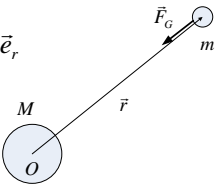
1[m]先で2.3[mm]のずれに相当。

火星の視角は約9分。

朝永振一郎
「物理学とは何だろうか(上)」
岩波新書 85 (1979) など。

万有引力

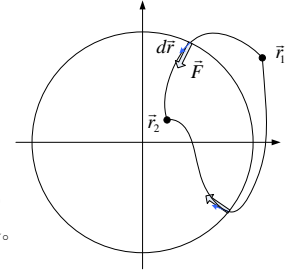
- 中心力で、距離の2乗に反比例する力

$$\vec{F}_G = -\frac{GMm}{r^2} \vec{e}_r$$


万有引力は「保存力」 ~rのみの関数である中心力

$$\begin{aligned} \vec{F} &= f_r(r) \vec{e}_r \\ d\vec{r} &= dr \vec{e}_r + r d\theta \vec{e}_\theta \text{ より} \\ W &= \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} \\ &= \int_{r_1}^{r_2} f_r(r) dr \end{aligned}$$

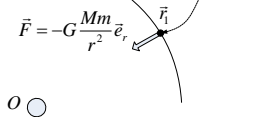
(r_1 , r_2 は \vec{r}_1 , \vec{r}_2 の r 成分)
で、1次元の場合と同じ。



万有引力の位置エネルギー

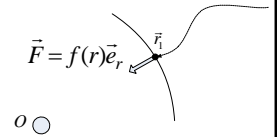
- 基準の位置は「無限遠」に取る

$$\begin{aligned} U(\vec{r}_1) &= -W_{\infty \rightarrow \vec{r}_1} = W_{\vec{r}_1 \rightarrow \infty} = \int_{\vec{r}_1}^{\infty} -G \frac{Mm}{r^2} dr \\ &= \left[G \frac{Mm}{r} \right]_{\vec{r}_1}^{\infty} = -G \frac{Mm}{r_1} \end{aligned}$$



参考: 中心力ポテンシャルから力

$$\begin{aligned} U(\vec{r}_1) &= -W_{\vec{r}_0 \rightarrow \vec{r}_1} = -\int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}_1} f(r) \vec{e}_r \cdot d\vec{r} \\ &= -\int_{r_0}^{r_1} f(r) dr \end{aligned}$$



このとき U は中心からの距離 r のみで決まる。

$$\begin{aligned} U(r_1) &= -\int_{r_0}^{r_1} f(r) dr \Leftrightarrow f(r) = -\frac{dU}{dr} \\ \Rightarrow \vec{F}(r) &= -\frac{dU}{dr} \vec{e}_r \end{aligned}$$

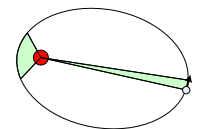
ケプラーの法則と 運動の法則・万有引力の法則

- Kepler + 運動の法則 → 万有引力の法則
 - 指定教科書 p.31~ の記述
- 万有引力の法則 + 運動の法則 → Kepler
 - 瀬戸 悟「ケプラーの法則と万有引力」
<http://www.ishikawa-nct.ac.jp/lab/E/seto/www/files/Kepler.pdf>
(2012-07-09 閲覧) ...などを参照してみてください。

K第二法則 ←→ 中心力

面積 ΔS は、短時間の極限を取れば

$$\begin{aligned} \Delta S &= \frac{1}{2} |\vec{r} \times \vec{v} \Delta t| = \frac{\Delta r}{2m} |\vec{r} \times \vec{p}| = \frac{\Delta r}{2m} |\vec{L}| \\ \Rightarrow \frac{\Delta S}{\Delta t} &= \frac{|\vec{L}|}{2m} \end{aligned}$$



中心力なので角運動量は保存する (不変である)
から、面積速度は一定となる。

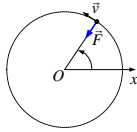
円+K第三→万有引力

楕円ではちょっと難しいので円運動で考える。
いま円運動の速さを v とすると、

$$\text{地球に向かう向心力: } f_r = m r \left(\frac{d\theta}{dt} \right)^2 = m r \omega^2$$

$$\text{円運動の周期: } T = \frac{2\pi}{\omega}$$

$$\text{ケプラーの第三法則: } T^2 = k r^3.$$



以上を連立させて T 、 v を消去すると $f_r = \frac{4\pi^2}{k} \cdot \frac{m}{r^2}$ が得られる。

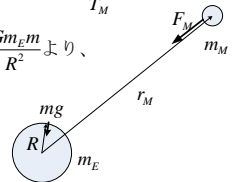
万有引力と地上の重力

$$\text{万有引力の式より } F_M = \frac{G m_E m_M}{r_M^2}$$

$$\text{一方円運動の向心力から } F_M = m_M r_M \omega^2 = \frac{4\pi^2 m_M r_M}{T_M^2}$$

$$\Rightarrow G m_E = \frac{4\pi^2 r_M^3}{T_M^2}, \text{ 地上での } mg = \frac{G m_E m}{R^2} \text{ より、}$$

$$g = \frac{4\pi^2 r_M^3}{T_M^2 R^2}$$

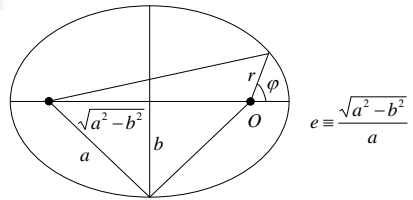


ちょっと計算

$$g = \frac{4\pi^2 r_M^3}{T_M^2 R^2} = \frac{4\pi^2 \times (38 \times 10^8 [\text{m}])^3}{(27.3 \times 86400 [\text{s}])^2 \times (6.4 \times 10^6 [\text{m}])^2} \sim 9.5 [\text{m/s}^2]$$

(3回目の課題1~3も思い出してみましょう)

楕円の極座標表示



$$r + \sqrt{(r \sin \varphi)^2 + (2\sqrt{a^2 - b^2} + r \cos \varphi)^2} = 2a$$

$$\Rightarrow \frac{l}{r} = 1 + e \cos \varphi \quad (\text{ただし } l \equiv \frac{b^2}{a})$$

全 Kepler→万有引力

運動方程式の極座標 r 成分:

$$m \left\{ \frac{d^2 r}{dt^2} - r \left(\frac{d\varphi}{dt} \right)^2 \right\} = F_r$$

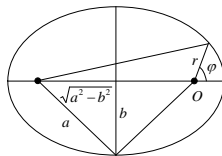
第二法則より

$$\frac{1}{2} r^2 \frac{d\varphi}{dt} = S \quad (\text{一定})$$

これを F_r の式に代入して整理し、楕円の式

$$\frac{l}{r} = 1 + e \cos \varphi$$

と連立させると $F_r \propto -\frac{m}{r^2}$ が導ける。



万有引力→K第一

万有引力の位置エネルギーは $U = -G \frac{Mm}{r}$ 。

力学的エネルギー保存則は

$$\frac{1}{2} m \{ v_r^2 + v_\theta^2 \} - G \frac{Mm}{r}$$

$$= \frac{1}{2} m \left\{ \left(\frac{dr}{dt} \right)^2 + \left(r \frac{d\theta}{dt} \right)^2 \right\} - G \frac{Mm}{r} = E \quad (\text{一定})$$

角運動量保存則は

$$m r \left(r \frac{d\theta}{dt} \right) = L \quad (\text{一定})$$

これを連立させることによって、 $r(\theta)$ が得られる。